PAT-NO:

JP411238004A

DOCUMENT-IDENTIFIER:

JP 11238004 A

TITLE:

SYSTEM SIMULATOR

PUBN-DATE:

August 31, 1999.

INVENTOR - INFORMATION:

NAME COUNTRY ANDO, MITSUO N/A AKIYOSHI, KUNIHIRO N/A

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY RICOH CO LTD N/A

APPL-NO:

JP10055970

APPL-DATE:

February 20, 1998

INT-CL (IPC): G06F011/28, G06F011/28, G06F009/455,

G06F009/46

## ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a system simulator constructing a simulation environment on a frame work.

SOLUTION: A system simulator 1 is provided with a CPU simulator 3 simulating

target CPU, an input/output I/O simulator 4 simulating a target input/ output

device and a frame work 5 connecting the CPU simulator 3 and the input/output

I/O simulator 4 with object communication are provided. A simulation

environment which can execute a target program 2 by a host CPU system can be

constructed on the frame work 5 directing the object by

transferring respective instruction codes with object communication. The environment of the development of firmware and the development of the CPU system can be improved, firmware and the CPU system can easily and speedily be developed. Then, speedy development can be executed in the CPU system of the different input/output device with the free combination of the objects.

COPYRIGHT: (C) 1999, JPO

## (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出願公開番号

# 特開平11-238004

(43)公開日 平成11年(1999)8月31日

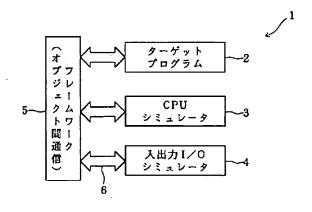
(51) Int.Cl. <sup>6</sup>	識別記号	FI
G06F 11/2	28 340	G 0 6 F 11/28 3 4 0 C
		J
9/4	455	9/46 3 6 0 F
9/4	46 360	9/44 3 1 0 D
		審査請求 未請求 請求項の数4 FD (全 8 頁)
(21)出願番号	特願平10-55970	(71)出顧人 000006747
		株式会社リコー
(22)出顧日	平成10年(1998) 2月20日	東京都大田区中馬込1丁目3番6号
		(72)発明者 安藤 光男
		東京都大田区中馬込1丁目3番6号 株式
		会社リコー内
		(72)発明者 秋吉 邦洋
		東京都大田区中馬込1丁目3番6号 株式
		会社リコー内

# (54) 【発明の名称】 システムシミュレータ

#### (57)【要約】

【課題】本発明はフレームワーク上でシミュレーション 環境を構築するシステムシミュレータを提供する。

【解決手段】システムシミュレータ1は、ターゲットCPUを模擬するCPUシミュレータ3と、ターゲット入出力装置を模擬する入出力I/Oシミュレータ4と、CPUシミュレータ3及び入出力I/Oシミュレータ4をオブジェクト通信で連結するフレームワーク5と、を備え、ターゲットプログラム2をホストCPUシステムで実行可能なシミュレーション環境を、各命令コードをオブジェクト通信で授受することで、オブジェクト指向のフレームワーク5上に構築している。したがって、向アームウエアの開発やCPUシステムの開発の環境を可能とすることができ、簡単、かつ、迅速なファームウエアやCPUシステムの開発を可能とすることができるとともに、オブジェクトの自由な組み合わせにより異なる入出力装置のCPUシステムにおいても迅速な開発を行うことができる。



1

# 【特許請求の範囲】

【請求項1】シミュレーション対象となるターゲットCPUシステム用のターゲットプログラムのマシン語レベルの各命令コードをホストCPUシステム上でシミュレートして、前記ターゲットCPUシステムの動作を前記ホストCPUシステム上でシミュレートするシステムシミュレータであって、前記ターゲットプログラムを前記ホストCPUシステムで実行可能なシミュレーション環境を、前記各命令コードをオブジェクト通信で授受することで、オブジェクト指向のフレームワーク上で構築し10たことを特徴とするシステムシミュレータ。

【請求項2】前記システムシミュレータは、前記ターゲットCPUを模擬するCPUシミュレータと、ターゲット入出力装置を模擬するI/Oシミュレータと、前記CPUシミュレータ及びI/Oシミュレータを前記オブジェクト通信で連結するフレームワーク処理手段と、を備えていることを特徴とする請求項1記載のシステムシミュレータ。

【請求項3】前記システムシミュレータは、複数の前記ターゲットCPUシステムを模擬する複数のシステムシミュレータと、前記複数のシステムシミュレータを起動するとともに、前記複数のシステムシミュレータ相互間の関係を定義するフレームワーク処理手段と、を備えたことを特徴とする請求項1または請求項2記載のシステムシミュレータ。

【請求項4】前記ターゲットプログラムは、前記ターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードが前記フレームワークの言語内に組み込まれ、前記システムシミュレータは、前記ターゲットプログラムの前記マシン語レベルの各命令コードを翻訳するソースコードションレータの翻訳した前記各命令コードを解釈して、シミュレートすることを特徴とする請求項1から請求項3のいずれかに記載のシステムシミュレータ。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、システムシミュレータに関し、詳細には、フレームワーク上でシミュレーション環境を構築するシステムシミュレータに関する。 【0002】

【従来の技術】CPU (Central Processing Unit )やDSP (Digital Signal Processor)等のプロセッサを含むCPUシステム及びこのCPUシステム用のプログラムの開発においては、実際のCPUシステム(以下、ターゲットCPUシステムという。)の完成前に、当該ターゲットCPUシステム用に開発されたプログラム(以下、ターゲットプログラムという。)を、ターゲットCPUシステムとは別のCPUシステム(以下、ホストCPUシステムとは別のCPUシステムと模擬的に動作させるシミュレータを用いて、デバ

ッグしたり、性能評価を行うことが行われている。

【0003】このようなシミュレータとしては、従来、 例えば、ファイルに保存する状態情報を少なくしてもタ ーゲットプログラムを同一の地点から再実行可能とした CPUシミュレータ (特開平8-185341号公報参 照)、ターゲットプログラムのマシン語レベルの命令コ ードの解釈、ホストCPUの命令コードへの変換を前段 階でまとめて行って、シミュレーション実行時にターゲ ットプログラムのマシン語レベルの命令の解釈を不要と して、シミュレーションの高速化を図ったCPUシミュ レーション方法及びCPUシミュレータ(特開平6-2 02903号公報参照)、ワークステーション上で複数 のシミュレータを独立に動作させて、CPU単体の処理 のシミュレーションとCPU間の通信処理のシミュレー ションを同時に行うマルチプロセッサシミュレーション 装置(特開平7-281925号公報参照)及び複数個 のCPUの動作を並行してシミュレートするとともに各 CPU相互の関係動作についてもシミュレートするシミ ュレーションシステム(特開平5-35534号公報参 照)等が提案されている。

【0004】すなわち、上記各シミュレータは、ターゲットマシンのシミュレータのようにターゲットCPUと入出力装置をシミュレーションするものはあっても、ターゲットマシン語翻訳処理やターゲットプログラムを、別に管理しており、また、CPUシミュレータのように、ターゲットCPUシミュレータ、ターゲットマシン語翻訳処理及びターゲットプログラムを別々に管理している。

#### [0005]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、このような従来のシミュレータにあっては、ターゲットCPUシステム、ターゲットマシン語翻訳処理及びターゲットプログラムを別々に管理しているため、CPUやDSP及び入出力装置を含めたCPUシステムの開発に時間がかかるとともに、汎用性がなく、また、ターゲットCPU専用のシミュレータを開発する必要があり、迅速な開発を行う上で、改良の必要があった。

【0006】そこで、請求項1記載の発明は、ターゲットプログラムをホストCPUシステムで実行可能なシミュレーション環境を、各命令コードをオブジェクト通信で授受することで、オブジェクト指向のフレームワーク上に構築することにより、ファームウエアの開発やCPUシステムの開発の環境を向上させて、簡単、かつ、迅速なファームウエアやCPUシステムの開発を可能とするとともに、オブジェクトの自由な組み合わせにより異なる入出力装置のCPUシステムにおいても迅速な開発を行うことのできるシステムシミュレータを提供することを目的としている。

トCPUシステムという。)で、ターゲットCPUシス 【0007】請求項2記載の発明は、システムシミュレテムと模擬的に動作させるシミュレータを用いて、デバ 50 一夕を、ターゲットCPUを模擬するCPUシミュレー

タと、ターゲット入出力装置を模擬するI/Oシミュレータと、CPUシミュレータ及びI/Oシミュレータをオブジェクト通信で連結するフレームワーク処理手段と、を備えたものとすることにより、入出力装置を備えたCPUシステムにおいても迅速な開発を行うことのできるシステムシミュレータを提供することを目的としている

【0008】請求項3記載の発明は、システムシミュレータを、複数のターゲットCPUシステムを模擬する複数のシステムシミュレータと、複数のシステムシミュレータータを起動するとともに、複数のシステムシミュレータ相互間の関係を定義するフレームワーク処理手段と、を備えたものとすることにより、複数のシステムシミュレータを連係して動作させて適切にシミュレートし、複数のCPUシステムで構成されるターゲットCPUシステムを簡単、かつ、迅速に開発することのできるシステムシミュレータを提供することを目的としている。

【0009】請求項4記載の発明は、ターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードがフレームワークの言語内に組み込まれたターゲットプログラムの当20該マシン語レベルの各命令コードをソースコードシミュレータで翻訳して、シミュレートすることにより、例えば、ターゲットCPUシステムのアセンブラコードをフレームワークの言語(例えば、C++言語)内に組み込んでターゲットプログラムを作成し、フレームワークの言語として、例えば、C++言語を使用する場合には、C++言語に付属しているデバッガ等で専用のシミュレータを開発する手間を省いて、シミュレータの開発を簡単かつ迅速に行うことのできるシステムシミュレータを提供することを目的としている。30

#### [0010]

【課題を解決するための手段】請求項1記載の発明のシステムシミュレータは、シミュレーション対象となるターゲットCPUシステム用のターゲットプログラムのマシン語レベルの各命令コードをホストCPUシステム上でシミュレートして、前記ターゲットCPUシステムの動作を前記ホストCPUシステム上でシミュレートするシステムシミュレータであって、前記ターゲットプログラムを前記ホストCPUシステムで実行可能なシミュレーション環境を、前記各命令コードをオブジェクト通信 40で授受することで、オブジェクト指向のフレームワーク上で構築することにより、上記目的を達成している。

【0011】上記構成によれば、ターゲットプログラムをホストCPUシステムで実行可能なシミュレーション環境を、各命令コードをオブジェクト通信で授受することで、オブジェクト指向のフレームワーク上に構築しているので、ファームウエアの開発やCPUシステムの開発の環境を向上させることができ、簡単、かつ、迅速なファームウエアやCPUシステムの開発を可能とすることができるとともに、オブジェクトの自由な組み合わせ 50

により異なる入出力装置のCPUシステムにおいても迅速な開発を行うことができる。

【0012】この場合、例えば、請求項2に記載するように、前記システムシミュレータは、前記ターゲットCPUを模擬するCPUシミュレータと、ターゲット入出力装置を模擬するI/Oシミュレータと、前記CPUシミュレータ及びI/Oシミュレータを前記オブジェクト通信で連結するフレームワーク処理手段と、を備えていてもよい。

【0013】上記構成によれば、システムシミュレータを、ターゲットCPUを模擬するCPUシミュレータと、ターゲット入出力装置を模擬するI/Oシミュレータと、CPUシミュレータ及びI/Oシミュレータをオブジェクト通信で連結するフレームワーク処理手段と、を備えたものとしているので、入出力装置を備えたCPUシステムにおいても迅速な開発を行うことができる。【0014】また、例えば、請求項3に記載するように、前記システムシミュレータは、複数の前記ターゲットCPUシステムを模擬する複数のシステムシミュレータと、前記複数のシステムシミュレータを起動するとともに、前記複数のシステムシミュレータ和互間の関係を定義するフレームワーク処理手段と、を備えたものであってもよい。

【0015】上記構成によれば、システムシミュレータを、複数のターゲットCPUシステムを模擬する複数のシステムシミュレータと、複数のシステムシミュレータを起動するとともに、複数のシステムシミュレータ相互間の関係を定義するフレームワーク処理手段と、を備えたものとしているので、複数のシステムシミュレータを連係して動作させて適切にシミュレートすることができ、複数のCPUシステムで構成されるターゲットCPUシステムを簡単、かつ、迅速に開発することができる。

【0016】さらに、例えば、請求項4に記載するように、前記ターゲットプログラムは、前記ターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードが前記フレームワークの言語内に組み込まれ、前記システムシミュレータは、前記ターゲットプログラムの前記マシン語レベルの各命令コードを翻訳するソースコードシミュレータを備え、当該ソースコードシミュレータの翻訳した前記各命令コードを解釈して、シミュレートするものであってもよい。

【0017】上記構成によれば、ターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードがフレームワークの言語内に組み込まれたターゲットプログラムの当該マシン語レベルの各命令コードをソースコードシミュレータで翻訳して、シミュレートするので、例えば、ターゲットCPUシステムのアセンブラコードをフレームワークの言語(例えば、C++言語)内に組み込んでターゲットプログラムを作成することができ、フレームワークの

言語として、例えば、C++言語を使用する場合には、C ++言語に付属しているデバッガ等で専用のシミュレータ を開発する手間を省いて、シミュレータの開発を簡単か つ迅速に行うことができる。

#### [0018]

【発明の実施の形態】以下、本発明の好適な実施の形態 を添付図面に基づいて詳細に説明する。なお、以下に述 べる実施の形態は、本発明の好適な実施の形態であるか ら、技術的に好ましい種々の限定が付されているが、本 発明の範囲は、以下の説明において特に本発明を限定す る旨の記載がない限り、これらの態様に限られるもので はない。

【0019】図1~図4は、本発明のシステムシミュレ ータの第1の実施の形態を示す図であり、図1は、本発 明のシステムシミュレータの第1の実施の形態を適用し たシステムシミュレータ1の概念図である。

【0020】図1において、システムシミュレータ1 は、シミュレーション環境をオブジェクト指向のフレー ムワーク上に構築している。

【0021】すなわち、システムシミュレータ1は、タ 20 ーゲットプログラム2、CPUシミュレータ3、入出力 I/Oシミュレータ4及びフレームワーク5等を備えて おり、シミュレーション対象となるターゲットCPU (Central Processing Unit ) あるいはターゲットDS P (Digital Signal Processor) (以下、総称して、タ ーゲットCPUという。) やシミュレーション対象とな る入出力装置(以下、ターゲット入出力 I/Oとい う。) 及びターゲット入出力 I/Oに接続されるシミュ レーション対象となる周辺機器(以下、ターゲット周辺 機器)等で構成されるCPUシステム(以下、ターゲッ 30 トCPUシステムという。)用に作成されたターゲット プログラム2(以下、単にターゲットプログラムとい う。)の動作を、ターゲットCPUシステムとは異なる CPUやDSP、入出力装置及び周辺機器等のCPUシ ステム(以下、ホストCPUシステムという。)上でシ ミュレートするものである。

【0022】オブジェクト指向のシステム開発において は、一般に、ターゲットCPUを模擬するコアシミュレ ータ(CPUシミュレータ)及びターゲットI/Oを模 擬する I / Oシミュレータ、ターゲット I / Oに接続さ 40 れるターゲット周辺機器を模擬するEXTシミュレータ 及びターゲットアセンプラソースコードを、クラスと呼 ばれる単位に分割する。このクラスとは、データとそれ に対する操作をまとめたモジュールであり、データは、 属性と呼ばれ、操作は、メソッドと呼ばれている。

【0023】クラスの間には、階層関係を定義すること が可能であり、階層上で上位のクラスをスーパークラ ス、下位のクラスをサブクラスと呼ぶ。サブクラスのメ ソッドは、スーパークラスのメソッドを継承する。例え ば、クラスAのサブクラスとして、クラスBがあり、ク 50 築することにより実現している。

ラスAで定義したメソッドとして、メソッドa1、a2 があり、クラスBで定義したメソッドに、メソッドb1 があるとすると、クラスBのメソッドとしては、メソッ ドa1、a2、b1になる。ここで、例えば、クラスB でクラスAのメソッドと同名のメソッドa2が定義され ていると、クラスBでは、メソッドa2は、クラスBで 定義されたものが使用される。

【0024】そして、オブジェクト指向のフレームワー クは、再利用可能なプログラムを導き出す相互稼働する クラスの集合である。

【0025】一般に、CPUやDSPは、プログラムカ ウンタにセットされているアドレスからプログラムを取 得して、当該取得したプログラムを翻訳した後、当該プ ログラムの処理を実行しており、この基本動作として、 外部からの要因 (例えば、割り込み等) により処理内容 を変えて処理を行っている。

【0026】システムシミュレータ1は、この一連の動 作をイベントの発生と受信に置き換える環境をフレーム ワークラで提供することにより、行っている。

【0027】すなわち、システムシミュレータ1では、 ターゲットプログラム2、CPUシミュレータ3及び入 出力 I/Oシミュレータ4等のあらゆるオブジェクトを フレームワークラに登録し、オブジェクト間通信を行っ て、ターゲットプログラム2のシミュレーションを行 ì.

【0028】そのために、フレームワーク5は、ターゲ ットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードを シミュレートするモジュールを抽象化したCPUシミュ レータ3のスーパークラス、アセンブラ翻訳のスーパー クラス、抽象化した入出力シミュレータ3のスーパーク ラスを提供する。

【0029】そして、フレームワーク5のスーパークラ スは、広範囲なシステムシミュレーションを実現するた めに、オブジェクト管理とイベント発信及びイベント受 信の機能を有し、システムシミュレータ1では、ハード ウェアシミュレータ、ソフトウェアシミュレータ及び入 出力シミュレータ等のあらゆるオブジェクトを登録する 機能とオブジェクト間通信を実現できるようになってい

【0030】そして、ターゲットプログラム2、CPU シミュレータ3及び入出力 I/Oシミュレータ4の各オ ブジェクトは、メッセージ経路6によりフレームワーク 5に結ばれており、メッセージ経路6は、入出力 I/O シミュレータ4がシリアルポートの機能を有している機 能のオブジェクトの場合、シリアルポート入出力メッセ ージ及びシリアルポート制御メッセージの送受信等を行

【0031】システムシミュレータ1は、このオブジェ クト間通信を、アプリケーション間にネットワークを構 【0032】システムシミュレータ1は、各オブジェクトのイベントの発信・受信をフレームワーク5に登録することにより、柔軟な構成を実現している。

【0033】このオブジェクトをフレームワーク5に登録するときの登録手続は、図2に示すように行う。すなわち、オブジェクトは、自身の宛先であるハンドル番号を取得し(ステップS1)、取得した自身のハンドル番号を使用して、受信可能なメッセージの種類をフレームワーク5に通知する(ステップS2)。次に、オブジェクトは、送信可能なメッセージの種類をフレームワーク5に通知し(ステップS3)、その後、起動可能なメソッドと種類をフレームワーク5に通知する(ステップS4)。

【0034】一方、フレームワーク5は、メッセージの 種類に応じた相手と接続する機能を有しており、オブジェクトからのメッセージの種類に応じた相手と接続して、オブジェクトの登録を受け付ける。

【0035】すなわち、システムシミュレータ1は、ホストCPUに一連の動作をイベントの発生と受信に置き換える環境をフレームワーク5上に構築して、シミュレ 20 ーションを実現している。そして、ホストCPUは、上述のように、その基本動作として、プログラムカウンタにセットされているアドレスからプログラムを取得し、プログラム翻訳後に実行するが、この基本動作の処理内容を、外部からの要因(割り込み等)により変えて処理する。

【0036】システムシミュレータ1は、イベントの発生をフレームワーク5のイベント管理クラスがイベント・オブジェクトとして管理しており、このイベント発行部品は、明示的にイベント受信部品宛を管理することも可能であり、また、イベント受信部品宛を管理するイベント管理クラスで定義することも可能である。システムシミュレータ1は、このようなイベント管理手法を採用しているため、汎用的なクラスとして定義することができ、ハードウェアシミュレートを実現する場合や評価する場合に、イベントをフックするような機能を実現することができる。

【0037】そして、システムシミュレータ1は、上述のように、フレームワーク5が、ターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードをシミュレートす 40 るモジュールを抽象化したCPUシミュレータ3のスーパークラス及びアセンブラ翻訳のスーパークラスを提供するので、ターゲットプログラム2は、ターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードがフレームワークの言語内に組み込まれた状態で記述することができる。例えば、ターゲットプログラム2をC++言語で記述し、ターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードがアセンブラ言語である場合、図3に示すように、C++言語で記述されたターゲットプログラム2のdsp()の因数に、文字列として、ターゲットCPU 50

システムのマシン語レベルの各命令コードをアセンブラ 言語で記述することにより作成されている。

【0038】フレームワーク5は、このターゲットプログラム2のアセンブラコード文字列の翻訳処理を行ってマシン語に展開した後、CPUシミュレータ3に転送し、CPUシミュレータ3が当該命令をシミュレートする

【0039】ただ、マシン語レベルのジャンプ命令やサ ブルーチンコール命令は、厳密には、C++言語で使用さ れているgoto文や関数とは制約面で異なるが、マシ ン語におけるジャンプ命令は、プログラム・カウンタ (以下、必要に応じて、PCという。) にセットする命 令であり、CALL命令は、その前に次に処理するアド レスをスタックに待避する操作を行うだけである。した がって、C++言語の文法の範囲内でアセンブラ命令記述 を全て実現することは不可能であるが、アセンブラコー ド開発時においても、可読性を上げるために、例外的な PC操作を行うようなことは、実施しないので、実際上 は、問題が生じることはない。その結果、文法の制約、 例えば、サブルーチン外へのジャンプを除けば、以下の 手法を使用することにより、フレームワークの言語であ るC++言語内にターゲットCPUシステムのマシン語レ ベルであるアセンブラ言語の各命令コードを組み込むこ とができる。

【0040】すなわち、アセンブラでは、アセンブラコードを記述する場合に、疑似命令を使用して記述するのが一般的であるが、疑似命令には、数値をラベル文字列として置き換える機能があり、PCジャンプ命令及びサブルーチンコール命令においては、直接ジャンプ先のアドレスを数値で記述せずに、アドレスに対応したラベル名で記述する。

【0041】例えば、上述のC++マクロにおいて、ジャンプ先をラベルで記述する場合には、ジャンプ先のラベルを事前に登録することにより、C++言語上のgoto文、あるいは、関数に置き換えることができる。

【0042】また、アセンブラ特有の間接ジャンプ命令においては、ジャンプ先をラベルに置き換えることにより、事前に置き換えることができ、適切に処理することができる。

) 【0043】そして、システムシミュレータ1は、上述のように、C++言語で記述されたターゲットプログラム2のdsp()の因数に、文字列として、アセンブラ言語で記述されたターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードを、フレームワーク5が翻訳処理してマシン語に展開した後、CPUシミュレータ3に転送し、CPUシミュレータ3が当該命令をシミュレートする。

命令コードがアセンブラ言語である場合、図3に示すよ 【 0044】例えば、図3に示した例では、図4に示す うに、C++言語で記述されたターゲットプログラム2の ように、フレームワーク5は、dsp()マクロの因数 dsp()の因数に、文字列として、ターゲットCPU 50 文字列のアセンブラコードをマシン語に翻訳し(ステッ プP1)、CPUシミュレータ3に当該翻訳した命令内 容のシミュレートを指示する(ステップP2)。CPU シミュレータ3は、指示内容がコール命令(call命 令) であるか、すなわち、サブルーチンコール命令であ るかチェックし(ステップP3)、コール命令である と、関数呼び出し、すなわち、メソッドの実行を行っ

【0045】ステップP3で、コール命令でないときに は、CPUシミュレータ3は、指示内容がジャンプ命令 (jump命令)かどうかチェックし(ステップP 5)、ジャンプ命令のときには、PC(プログラム·カ ウンタ)の値から事前に登録したラベル文字列が存在す るか検索を行って、対応するジャンプ命令を実行して、 処理を終了する(ステップP6)。ステップP5で、ジ ャンプ命令でないときには、CPUシミュレータ3は、 そのまま処理を終了する。

て、処理を終了する(ステップP4)。

【0046】このように、システムシミュレータ1は、 ターゲットプログラム2をホストCPUシステムで実行 可能なシミュレーション環境を、各命令コードをオブジ ェクト通信で授受することで、オブジェクト指向のフレ 20 ームワーク5上に構築している。したがって、ファーム ウエアの開発やCPUシステムの開発の環境を向上させ ることができ、簡単、かつ、迅速なファームウエアやC PUシステムの開発を可能とすることができるととも に、オブジェクトの自由な組み合わせにより異なる入出 力装置のCPUシステムにおいても迅速な開発を行うこ とができる。

【0047】また、システムシミュレータ1を、ターゲ ットCPUを模擬するCPUシミュレータ3と、ターゲ ット入出力装置を模擬する入出力 I / O シミュレータ4 30 と、CPUシミュレータ3及び入出力 I /Oシミュレー タ4をオブジェクト通信で連結するフレームワーク5 と、を備えたものとしているので、入出力装置を備えた CPUシステムにおいても迅速な開発を行うことができ る。

【0048】さらに、システムシミュレータ1は、ター ゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コード がフレームワークラの言語内に組み込まれたターゲット プログラム2の当該マシン語レベルの各命令コードをソ ースコードシミュレータで翻訳して、シミュレートして 40 いる。したがって、例えば、ターゲットCPUシステム のアセンブラコードをフレームワークの言語(例えば、 C++言語)内に組み込んでターゲットプログラムを作成 することができ、フレームワークの言語として、例え ば、C++言語を使用する場合には、C++言語に付属して いるデバッガ等で専用のシミュレータを開発する手間を 省いて、シミュレータの開発を簡単かつ迅速に行うこと ができる。

【0049】図5は、発明のシステムシミュレータの第 2の実施の形態を示す図であり、本実施の形態は、2つ 50 【0058】

10 のCPUシステムに適用したシステムシミュレータであ

【0050】図5は、本発明のシステムシミュレータの 第2の実施の形態を適用したシステムシミュレータ10 の概念図であり、システムシミュレータ10は、システ ムシミュレータ20とシステムシミュレータ30がメッ セージ経路40で結ばれて、ネットワークが構築された 状態となっている。

 $\{0051\}$  システムシミュレータ20は、 $\alpha$ ターゲッ 10 トプログラム21、αCPUシミュレータ22、α入出 力 I / Oシミュレータ23及びαフレームワーク24等 を備えており、 $\alpha$ ターゲットプログラム21、 $\alpha$ CPU シミュレータ22及びα入出力 I / Oシミュレータ23 の各オブジェクトは、メッセージ経路25によりαフレ ームワーク24に結ばれている。

【0052】システムシミュレータ30は、βターゲッ トプログラム31、βCPUシミュレータ32、β入出 カI/Oシミュレータ33及びβフレームワーク34等 を備え、B ターゲットプログラム31、BCPUシミュ レータ32及びB入出力 I/Oシミュレータ33の各オ ブジェクトは、メッセージ経路35によりβフレームワ ーク34に結ばれている。

レームワーク34がメッセージ経路40で結ばれて、シ ミュレータ20とシミュレータ30がネットワークを構 築した状態となっている。

【0054】各システムシミュレータ20とシステムシ ミュレータ30は、上記第1の実施の形態のシステムシ ミュレータ1と同様の機能を有しているとともに、シス テムシミュレータ20のフレームワーク17とシステム シミュレータ30のフレームワーク18がメッセージ経 路40を介してオブジェクト通信を行う。

【0055】したがって、システムシミュレータ20と システムシミュレータ30という2つのシステムシミュ レータ20、30を連係して動作させて適切にシミュレ ートすることができ、複数のCPUシステムで構成され るターゲットCPUシステムを簡単、かつ、迅速に開発 することができる。

【0056】なお、上記第2の実施の形態においては、 2つのシステムシミュレータ20、30でシステムシミ ュレータ10を構築した場合について説明したが、2つ のシステムシミュレータに限るものではなく、2つ以上 の複数のシステムシミュレータを連係して動作させるシ ステムシミュレータを構築してもよい。

【0057】以上、本発明者によってなされた発明を好 適な実施の形態に基づき具体的に説明したが、本発明は 上記のものに限定されるものではなく、その要旨を逸脱 しない範囲で種々変更可能であることはいうまでもな 11.

(7)

【発明の効果】請求項1記載の発明のシステムシミュレータによれば、ターゲットプログラムをホストCPUシステムで実行可能なシミュレーション環境を、各命令コードをオブジェクト通信で授受することで、オブジェクト指向のフレームワーク上に構築しているので、ファームウエアの開発やCPUシステムの開発の環境を向上させることができ、簡単、かつ、迅速なファームウエアやCPUシステムの開発を可能とすることができるとともに、オブジェクトの自由な組み合わせにより異なる入出力装置のCPUシステムにおいても迅速な開発を行うことができる。

1 1

【0059】請求項2記載の発明のシステムシミュレータによれば、システムシミュレータを、ターゲットCPUを模擬するCPUシミュレータと、ターゲット入出力装置を模擬するI/Oシミュレータと、CPUシミュレータ及びI/Oシミュレータをオブジェクト通信で連結するフレームワーク処理手段と、を備えたものとしているので、入出力装置を備えたCPUシステムにおいても迅速な開発を行うことができる。

【0060】請求項3記載の発明のシステムシミュレー 20 タによれば、システムシミュレータを、複数のターゲットCPUシステムを模擬する複数のシステムシミュレータと、複数のシステムシミュレータを起動するとともに、複数のシステムシミュレータ相互間の関係を定義するフレームワーク処理手段と、を備えたものとしているので、複数のシステムシミュレータを連係して動作させて適切にシミュレートすることができ、複数のCPUシステムで構成されるターゲットCPUシステムを簡単、かつ、迅速に開発することができる。

【0061】請求項4記載の発明のシステムシミュレータによれば、ターゲットCPUシステムのマシン語レベルの各命令コードがフレームワークの言語内に組み込まれたターゲットプログラムの当該マシン語レベルの各命令コードをソースコードシミュレータで翻訳して、シミュレートするので、例えば、ターゲットCPUシステムのアセンブラコードをフレームワークの言語(例えば、

C++言語)内に組み込んでターゲットプログラムを作成することができ、フレームワークの言語として、例えば、C++言語を使用する場合には、C++言語に付属しているデバッガ等で専用のシミュレータを開発する手間を省いて、シミュレータの開発を簡単かつ迅速に行うことができる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のシステムシミュレータの第1の実施の 形態を適用したシステムシミュレータの概念図。

0 【図2】図1のフレームワークにオブジェクトを登録する手順を示すフローチャート。

【図3】図1のターゲットプログラムのアッセンブラソースコードの記述例の一例を示す図。

【図4】図3のターゲットプログラムの図1のシステムシミュレータでの処理手順を示すフローチャート。

【図5】本発明のシステムシミュレータの第2の実施の 形態を適用したシステムシミュレータの概念図。

### 【符号の説明】

- 1 システムシミュレータ
- 0 2 ターゲットプログラム
  - 3 CPUシミュレータ
  - 4 入出力 I/Oシミュレータ
  - 5 フレームワーク
  - 6 メッセージ経路
  - 10、20、30 システムシミュレータ
  - 21 αターゲットプログラム
  - 22 αCPUシミュレータ
  - 23 α入出力 I / Oシミュレータ
  - 24 αフレームワーク
- 30 25 メッセージ経路
  - 31 8ターゲットプログラム
  - 32 BCPUシミュレータ
  - 33 8入出力 I/Oシミュレータ
  - 34 βフレームワーク
  - 35 メッセージ経路
  - 40 メッセージ経路

